

Mecánica

PRÁCTICA DE ALUMNOS, GRUPO B (5 de marzo de 2009)

Apellidos

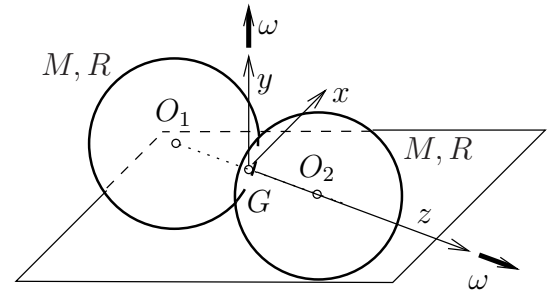
Nombre

N.º

Grupo

--	--	--	--

Un sólido rígido está formado por dos esferas sólidas, de masa M y radio R cada una, tangentes entre sí y soldadas de forma completamente rígida en el punto de tangencia. Se pone en movimiento con las dos esferas apoyadas sobre un plano horizontal liso, imprimiéndole una velocidad de rotación ω alrededor del eje O_1O_2 que une los centros e igualmente una rotación ω alrededor de la vertical Gy . Se admite en principio que el sólido no bascula, manteniéndose ambas esferas apoyadas sobre el plano. Se pide:



1. matriz de componentes del tensor central de inercia;
2. razonar si las componentes de la velocidad de rotación sobre el eje de los centros y el eje vertical se mantendrán o no constantes;
3. obtener las ecuaciones de Euler de la dinámica;
4. calcular el valor de ω para el que el sólido bascularía, levantándose del plano por una de las esferas, señalando asimismo cuál de las dos sería.

1.— Se toma el triedro de referencia ($Gxyz$) de la figura, con z según el eje de revolución, y vertical, y x horizontal. Téngase en cuenta que no es el triedro del sólido, ya que no gira con él alrededor de su eje de revolución, sino que el eje y se mantiene vertical en todo instante. Sin embargo el tensor de inercia tiene componentes constantes en este triedro,

$$\mathbf{I}_G = \begin{pmatrix} A & 0 & 0 \\ 0 & A & 0 \\ 0 & 0 & C \end{pmatrix},$$

siendo

$$A = 2 \left(\frac{2}{5} MR^2 + MR^2 \right) = \frac{14}{5} MR^2; \quad C = 2 \frac{2}{5} MR^2 = \frac{4}{5} MR^2.$$

2.— Sean $(\omega_x, \omega_y, \omega_z)$ las componentes de la velocidad de rotación en un instante genérico según los ejes dados. Puesto que el sólido no bascula, $\omega_x = 0$. Por otra parte, las únicas fuerzas que producen momento en G son las reacciones verticales del plano sobre las esferas, cuyo momento en G lleva la dirección x . Puesto que la dirección y es fija, al no haber momento de las fuerzas según ella, el momento cinético según esta dirección es constante:

$$\frac{d}{dt} (\mathbf{H}_G \cdot \mathbf{j}) = \mathbf{M}_G \cdot \mathbf{j} = 0 \quad \Rightarrow \quad \mathbf{H}_G \cdot \mathbf{j} = A\omega_y = \text{cte.}$$

Por lo que $\omega_y = \omega$ (cte.). El momento no tiene tampoco componente según la dirección z , pero en este caso debe considerarse que z es una dirección móvil, ya que el triedro gira con velocidad

$\omega \mathbf{j}$:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \underbrace{(\mathbf{H}_G \cdot \mathbf{k})}_{C\omega_z} &= \frac{d}{dt} \mathbf{H}_G \cdot \mathbf{k} + \mathbf{H}_G \cdot \frac{d}{dt} \mathbf{k} = \underbrace{\mathbf{M}_G \cdot \mathbf{k}}_{=0} + \mathbf{H}_G \cdot (\omega \mathbf{j} \wedge \mathbf{k}) \\ &= (A\omega \mathbf{j} + C\omega_z \mathbf{k}) \cdot (\omega \mathbf{i}) = 0 \end{aligned}$$

por lo que resulta igualmente $\omega_z = \omega$ (cte.).

3.— La expresión del momento cinético es

$$\mathbf{H}_G = A\omega \mathbf{j} + C\omega \mathbf{k}, \quad (1)$$

manteniendo constantes sus componentes en el triedro $Gxyz$, de forma que a lo largo del movimiento describe un cono de eje vertical con vértice en G .

Llamando N_1 y N_2 a las reacciones (normales) del plano sobre cada esfera, el momento es $\mathbf{M}_G = R(N_1 - N_2) \mathbf{i}$. Por otra parte, la derivada del momento cinético (1), teniendo en cuenta que sus componentes en los ejes considerados son constantes, es

$$\frac{d}{dt} \mathbf{H}_G = \omega \mathbf{j} \wedge (A\omega \mathbf{j} + C\omega \mathbf{k}) = C\omega^2 \mathbf{i}.$$

Las ecuaciones de Euler se reducen por tanto a una única ecuación escalar,

$$R(N_1 - N_2) = C\omega^2 \quad (2)$$

5.- Tenemos en cuenta además la ecuación de la cantidad de movimiento en dirección vertical,

$$N_1 + N_2 = 2Mg. \quad (3)$$

Entre las ecuaciones (2) y (3) se despejan las reacciones:

$$N_1 = Mg + \frac{2}{5}MR\omega^2; \quad N_2 = Mg - \frac{2}{5}MR\omega^2. \quad (4)$$

A medida que aumenta ω , llega un momento en que la reacción N_2 se anula, para el valor

$$\omega = \sqrt{\frac{5g}{2R}},$$

en cuyo momento la esfera 2 se levantaría del plano.