

# Mecánica

EXAMEN FINAL ORDINARIO (7 de Julio de 1998)

Apellidos	Nombre	Nº	Grupo

Ejercicio 1º

Tiempo: 45 min.

Responder a las siguientes cuestiones teóricas *dentro del espacio provisto en la hoja* para cada una. Las respuestas habrán de ser breves y directas, escritas con letra clara (no a lápiz). Cuando se pida *obtener* un resultado, deberán justificarse debidamente los pasos, mientras que si se pide *expresar* no es necesaria la demostración. Se puede emplear como borrador la hoja adicional que se les repartirá, no permitiéndose tener sobre la mesa *ninguna otra hoja*. La hoja de borrador no deberá entregarse.

Una partícula pesada de masa  $m$  se mueve sobre la superficie de una esfera fija de radio  $R$  con ligadura bilateral lisa. Si la partícula se mueve sin variar su altura, *deducir* la relación que debe existir entre la velocidad y la altura, medida respecto al plano horizontal por el centro de la esfera. (5 pts.)

Sea  $O$  el centro de la esfera y  $P$  la partícula, llamaremos  $\lambda$  al ángulo que forma el radio  $OP$  con la horizontal. La altura sobre dicho plano es  $h = R \sin \lambda$ . La partícula describe una circunferencia horizontal de radio  $R \cos \lambda$ , con velocidad angular  $\omega = v / (R \cos \lambda)$ .

La condición impuesta equivale a  $\lambda = \text{cte.}$  por lo que impondremos la condición de equilibrio según esta coordenada. La proyección de la gravedad según la dirección meridional es  $mg \cos \lambda$ . La aceleración centrípeta proyectada es  $\omega^2 R \cos \lambda \sin \lambda$ . La ecuación de equilibrio resulta

$$m \frac{v^2}{R \cos \lambda} \sin \lambda = mg \cos \lambda.$$

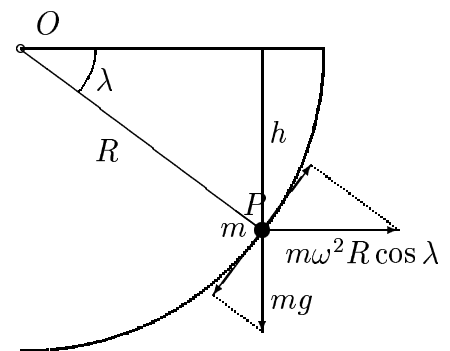
Despejando  $v^2$ ,

$$v^2 = \frac{gR \cos^2 \lambda}{\sin \lambda},$$

y escribiendo la expresión en función de  $h$ , finalmente:

$$\boxed{v^2 = g \frac{R^2 - h^2}{h}}.$$

Se puede observar que la solución se obtiene exclusivamente para un valor positivo de  $h$ , que según el criterio de signos tomado, corresponde al hemisferio inferior.



*Deducir* la aceleración del punto material de un sólido en movimiento plano que en un instante dado se encuentra sobre el CIR. (2.5 ptos.)

Sea  $C$  el C.I.R. (punto geométrico) y  $C^*$  la partícula del sólido situada sobre él. Suponemos conocidos la velocidad de sucesión de  $C$ ,  $\mathbf{v}_C$ , y la velocidad de rotación del sólido,  $\boldsymbol{\Omega}$ .

La velocidad de un punto cualquiera  $\mathbf{r}_P$  del sólido, conocido el C.I.R.  $\mathbf{r}_C$ , es

$$\mathbf{v}_P = \boldsymbol{\Omega} \wedge (\mathbf{r}_P - \mathbf{r}_C).$$

Derivando respecto del tiempo se obtiene la aceleración:

$$\mathbf{a}_P = \dot{\boldsymbol{\Omega}} \wedge (\mathbf{r}_P - \mathbf{r}_C) + \boldsymbol{\Omega} \wedge (\mathbf{v}_P - \mathbf{v}_C)$$

Para el caso en que  $P \equiv C^*$ , se cumple  $\mathbf{r}_{C^*} = \mathbf{r}_C$  por lo que

$$\mathbf{v}_{C^*} = \mathbf{0}; \quad \mathbf{a}_{C^*} = -\boldsymbol{\Omega} \wedge \mathbf{v}_C.$$

*Expresar* las posibles integrales primeras de un sistema dinámico y los requisitos necesarios para su existencia, en el marco de la dinámica analítica. (2.5 ptos.)

Sean  $\{q_j, j = 1, \dots, n\}$  coordenadas generalizadas libres,  $L(q_j, \dot{q}_j, t)$  la Lagrangiana, y  $Q_j$  otras fuerzas generalizadas no conservativas. Las ecuaciones de Lagrange son:

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_j} = Q_j, \quad (j = 1, \dots, n). \quad (1)$$

De estas ecuaciones se deduce directamente que si la Lagrangiana no depende de alguna coordenada  $q_j$  y  $Q_j = 0$ , el término entre paréntesis correspondiente (momento generalizado) es constante:

$$\boxed{\text{si } \frac{\partial L}{\partial q_j} = 0 \text{ y } Q_j = 0, \quad p_j \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} = \text{cte.}} \quad (2)$$

En el caso en que  $q_j$  sea una distancia o un ángulo, estas integrales primeras equivalen a la conservación de la cantidad de movimiento o del momento cinético respectivamente.

Por otra parte, suponiendo que todas las fuerzas provienen de un potencial, desarrollando la derivada total de  $L(q_j, \dot{q}_j, t)$  respecto del tiempo:

$$\frac{d}{dt}L = \sum_j \frac{\partial L}{\partial q_j} \dot{q}_j + \sum_j \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \ddot{q}_j + \frac{\partial L}{\partial t} = \sum_j \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \right) \dot{q}_j + \sum_j \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \ddot{q}_j + \frac{\partial L}{\partial t} = \frac{d}{dt} \left[ \sum_j \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \dot{q}_j \right] + \frac{\partial L}{\partial t}$$

donde se han empleado las ecuaciones (1). Agrupando términos,

$$\frac{d}{dt} \left[ \sum_j \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \dot{q}_j - L \right] = -\frac{\partial L}{\partial t}$$

de donde se obtiene la expresión de la llamada “integral de Jacobi”:

$$\boxed{\text{si } \frac{\partial L}{\partial t} = 0, \quad h \stackrel{\text{def}}{=} \sum_j \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \dot{q}_j - L = \text{cte}} \quad (3)$$

En el caso en que la energía cinética sea una expresión cuadrática homogénea en  $\dot{q}_j$  (o lo que es lo mismo, si no hay enlaces móviles),  $h$  coincide con la energía total,  $T + V$ :

$$T = \sum_{j,k} \frac{1}{2} a_{jk} \dot{q}_j \dot{q}_k \quad \Rightarrow \quad h = \sum_j \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \dot{q}_j - L = \underbrace{\sum_{j,k} a_{jk} \dot{q}_k \dot{q}_j}_{2T} - (T - V) = T + V$$